

問1. 質量 $m$ の質点が、中心力ポテンシャル $U(r) = \alpha r$  (但し $\alpha$ は正の定数)のもとで平面内を運動するとき、ラグランジアン $L$ を極座標 $(r, \theta)$ で書き、Euler-Lagrange方程式と保存量(エネルギーではない)を求めよ。次に、この保存量を定数(=  $M$ )と置いて、もう一方の式に代入し $\theta$ を消去して $r$ だけの方程式に変形し、どのような運動であるか述べよ。(ヒント)最後の式を、 $m\ddot{r} = -\frac{\partial \dots}{\partial r}$ と言う形に書いてみよ。

$$L = \frac{1}{2}m\dot{v}^2 - \alpha r = \frac{1}{2}m(\dot{r}^2 + r^2\dot{\theta}^2) - \alpha r$$

$$\frac{\partial L}{\partial r} - \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{r}} = m r \dot{\theta}^2 - \alpha - m \ddot{r} = 0, \quad \frac{\partial L}{\partial \theta} - \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{\theta}} = \frac{d}{dt} (m r^2 \dot{\theta}) = 0, \quad m r^2 \dot{\theta} \text{が保存量(= } M \text{とおく)}$$

$$m r \left( \frac{M}{m r^2} \right)^2 - \alpha - m \ddot{r} = \frac{M^2}{m r^3} - \alpha - m \ddot{r} = -\frac{d}{dr} \left( \frac{M^2}{2 m r^2} + \alpha r \right) - m \ddot{r} = 0, \quad \therefore U_{\text{eff}} = \frac{M^2}{2 m r^2} + \alpha r \text{の極小点}(r_{\min} = \sqrt[3]{\frac{M^2}{\alpha m}}) \text{を中心に往復運動(横から見た場合)}$$

上から見た場合は、楕円軌道に近いが、厳密な楕円ではなく、また、軌道も閉じない(周回するたびにずれて行く)。重力場とは異なる。

問2. 前問で一般化運動量(2つ)を求め、ハミルトニアン $H$ に変換し、正準方程式を求めよ。

$$\text{運動量: } \frac{\partial L}{\partial \dot{r}} = m \dot{r} = p_r, \quad \frac{\partial L}{\partial \dot{\theta}} = m r^2 \dot{\theta} = p_\theta$$

$$H = p_r \dot{r} + p_\theta \dot{\theta} - L = \frac{1}{2}m(\dot{r}^2 + r^2\dot{\theta}^2) + \alpha r = \frac{1}{2}m \left( \frac{p_r^2}{m^2} + \frac{r^2 p_\theta^2}{m^2 r^4} \right) + \alpha r = \frac{p_r^2}{2m} + \frac{p_\theta^2}{2mr^2} + \alpha r$$

$$\therefore \dot{r} = \frac{\partial H}{\partial p_r} = \frac{p_r}{m}, \quad \dot{\theta} = \frac{\partial H}{\partial p_\theta} = \frac{p_\theta}{mr^2}, \quad \dot{p}_r = -\frac{\partial H}{\partial r} = \frac{p_\theta^2}{mr^3} - \alpha, \quad \dot{p}_\theta = -\frac{\partial H}{\partial \theta} = 0$$

問3.  $L = \frac{1}{2}m\dot{x}^2 - \frac{1}{2}m\omega_0^2 x^2$ が示す一次元運動について、1)  $x = \sin \omega_0 t$  が解であることを示せ。2) この解について作用積分 $S = \int_0^{\pi/\omega_0} L dt$ を求めよ。

3)  $x = -\left(\frac{2\omega_0}{\pi}t - 1\right)^2 + 1$  について、2)と同様に作用積分を計算して比較・議論せよ。

オイラーラグランジュ方程式に1)を代入すれば、 $\frac{\partial L}{\partial x} - \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{x}} = m\omega_0^2 x + m\ddot{x} = m\omega_0^2 \sin \omega_0 t + m(-\omega_0^2 \sin \omega_0 t) = 0$ , よって解である。

$$S = \int_0^{\pi/\omega_0} L dt = \int_0^{\pi/\omega_0} dt \frac{1}{2}m(\omega_0 \cos \omega_0 t)^2 - \frac{1}{2}m\omega_0^2 \sin^2 \omega_0 t = \frac{1}{2}m\omega_0^2 \int_0^{\pi/\omega_0} dt \cos^2 \omega_0 t - \sin^2 \omega_0 t = \frac{1}{2}m\omega_0^2 \int_0^{\pi/\omega_0} dt \cos 2\omega_0 t = 0$$

一方、3)の偽の解については、 $\frac{\pi}{\omega_0} = a$  とおくと、 $x = -4a^{-2}t^2 + 4a^{-1}t$ ,  $\dot{x} = -8a^{-2}t + 4a^{-1}$  などより、

$$\begin{aligned} S' &= \int_0^a dt \frac{m}{2}(-8a^{-2}t + 4a^{-1})^2 - \frac{m\omega_0^2}{2}(-4a^{-2}t^2 + 4a^{-1}t)^2 \\ &= \frac{m}{2} \int_0^a dt \left( 64a^{-4}t^2 - 64a^{-3}t + 16a^{-2} - \omega_0^2(16a^{-4}t^4 + 32a^{-3}t^3 - 16a^{-2}t^2) \right) = \frac{m}{2} \left[ \frac{64}{3}a^{-1} - 32a^{-1} + 16a^{-1} - \omega_0^2 \left( \frac{16}{5}a - 8a + \frac{16}{3}a \right) \right] \\ &= \frac{m}{2a} \left[ \frac{64}{3} - 32 + 16 - \pi^2 \left( \frac{16}{5} - 8 + \frac{16}{3} \right) \right] = \frac{m}{2a} \left[ \frac{64-48}{3} + \pi^2 \cdot \frac{-48+120-80}{15} \right] = \frac{m}{2a} \left[ \frac{16}{3} - \frac{8}{15}\pi^2 \right] = \frac{m}{2a} \frac{8}{15} [10 - \pi^2] > 0 \end{aligned}$$

$\therefore S[\text{現実の運動}] < S'[\text{あり得ない運動}]$  (最小作用の原理を体現している)

問4. 角運動量が空間反転不変であることを説明せよ。また、時間反転ではどうであるか議論せよ。

$\vec{M} = \vec{r} \times \vec{p}$  は、空間反転すると、 $\vec{M} = (-\vec{r}) \times (-\vec{p})$  となって不変。一方、時間反転では、 $\vec{p}$ のみ反転するので、 $\vec{M}$ は反転する。

問5. 長さ $l$ の軽い棒の先に質量 $m$ の質点を取り付けられている剛体振り子を考えよう。鉛直方向からの振れ角を $\theta$  (小さいとは限らない)としてラグランジアン $L(\theta, \dot{\theta})$ を書き、 $\theta$ に共役な一般化運動量 $p_\theta$ を求めよ。次に、ルジャンドル変換でハミルトニアン $H(\theta, p_\theta)$ に変換せよ。次に、エネルギーの値を $E = 0, \frac{1}{2}mgl, mgl, 2mgl, 3mgl$ としたとき、各 $E$ に対する振れ幅( $\theta$ の最大値)を求め、さらに $H(\theta, p_\theta) = E$ の軌跡を位相空間に示せ。

$$L = \frac{1}{2}ml^2\dot{\theta}^2 - mgl(1 - \cos \theta), \quad p_\theta = \frac{\partial L}{\partial \dot{\theta}} = ml^2\dot{\theta}, \quad H = p_\theta\dot{\theta} - L = ml^2\dot{\theta}^2 - L = \frac{1}{2}ml^2\dot{\theta}^2 + mgl(1 - \cos \theta) = \frac{p_\theta^2}{2ml^2} + mgl(1 - \cos \theta) = E$$

$E = \beta mgl$  と置くと、

$$\frac{p_\theta^2}{2m^2gl^3} + (1 - \cos \theta) = \beta, \quad \text{よって、} p_\theta = \pm \overbrace{ml^2\sqrt{2g/l}}^{\text{角運動量の次元}} \sqrt{\beta - 1 + \cos \theta} \text{となる。}$$

$\theta$ の変域は、 $\beta < 2$ では、 $\cos \theta > 1 - \beta$  (鉛直付近のみ)の範囲。 $\beta > 2$ では、 $\theta = \text{任意}$  (一周回る)。

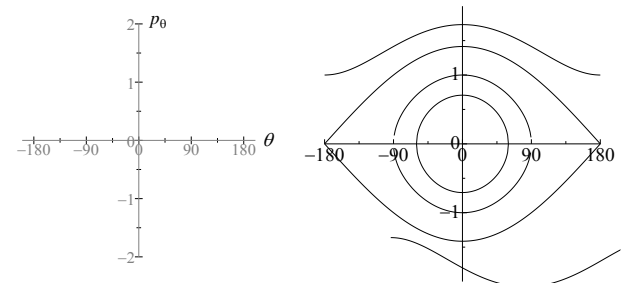
具体的には以下の通り。

$\beta \ll 1$ では、 $\theta \ll 1 \text{ rad}$  であり、 $|\theta| < \sqrt{2\beta}$ で、楕円の軌跡。 $\frac{p_\theta^2}{2ml^2} + \frac{mgl\theta^2}{2} = E = \beta mgl$

$\beta = \frac{1}{2}$ で、 $\cos \theta > \frac{1}{2}$ であるから、 $|\theta| < 60^\circ$ の範囲。

$\beta = 1$ で、 $\theta = -90 \sim 90^\circ$ 。(左右にちょうど水平まで振れる)、 $\beta = 2$ で、 $\theta = 180$ で、頂上でちょうど停止

$\beta > 2$ で、 $\theta = -180 \sim 180^\circ$  (止まらず、ぐるぐる回る)



問6. 一次元空間内の質点のハミルトニアンを $H = \frac{p^2}{2m} + mgq$ とし、微小な正準変換  $p = P + \frac{\partial H(q,p)}{\partial q} dt$ ,  $q = Q - \frac{\partial H(q,p)}{\partial p} dt$  を考える ( $dt$ は微小量)。

1) 元の変数 $q, p$  に対して正準方程式を書け。次に、与えられた正準変換に $H$ を代入し、どのような変換であるか記せ。

2) ハミルトニアン $H$ を、正準変換後の変数 $Q, P$ で書き直し、正準方程式を書き、元の変数で書いた正準方程式と、 $dt$ の一次の範囲で一致することを示せ( $dt^2$ の項を無視すれば一致すること)。

3) ポアソンの括弧式 $[p, q]$ 及び $[P, Q]$ を計算せよ。但し、一変数の場合のポアソンの括弧式は、 $[A, B] = \frac{\partial A}{\partial q} \frac{\partial B}{\partial p} - \frac{\partial A}{\partial p} \frac{\partial B}{\partial q}$  である。

$$\text{(元の変数での正準方程式)} \quad \dot{q} = \frac{\partial H}{\partial p} = \frac{p}{m}, \quad \dot{p} = -\frac{\partial H}{\partial q} = -mg$$

$$\text{変数変換の式より, } q = Q - \frac{\partial H(q,p)}{\partial p} dt = Q - \frac{p}{m} dt, \quad p = P + \frac{\partial H(q,p)}{\partial q} dt = P + mgdt$$

$\therefore q = Q - \frac{p}{m} dt = Q - \frac{P+mgdt}{m} dt = Q - \frac{P}{m} dt + O(dt^2)$ . よって、この正準変換は、時間を $dt$ だけ進める変換である(時間推進)。

$$\text{新変数でハミルトニアンを書くと, } H = \frac{p^2}{2m} + mgq = \frac{(P+mgdt)^2}{2m} + mg \left( Q - \frac{P}{m} dt \right) = \frac{P^2 + 2Pmgdt}{2m} + mgQ - gPdt + O(dt^2) = \frac{P^2}{2m} + mgQ$$

新変数での正準方程式は、 $\dot{Q} = \frac{\partial H}{\partial P} = \frac{P}{m}$ ,  $\dot{P} = -\frac{\partial H}{\partial Q} = -mg$  と、確かに元の変数のそれと一致している。

$$\text{(元の変数)} \quad [p, q] = \frac{\partial p}{\partial q} \frac{\partial q}{\partial p} - \frac{\partial p}{\partial p} \frac{\partial q}{\partial q} = 0 - 1 = -1 \quad (\text{自明な問題})$$

$$\text{(新変数)} \quad [P, Q] = \frac{\partial P}{\partial Q} \frac{\partial Q}{\partial P} - \frac{\partial P}{\partial P} \frac{\partial Q}{\partial Q} = \frac{\partial(P-mgdt)}{\partial Q} \frac{\partial(Q+\frac{P}{m}dt)}{\partial P} - \frac{\partial(P-mgdt)}{\partial P} \frac{\partial(Q+\frac{P}{m}dt)}{\partial Q} = 0 - 1 = -1$$