

1. 空間・時間の対称性と保存量について説明せよ。

解答例) ・空間が一様であればラグランジアン $L(q, \dot{q})$ は座標 q に依存しないので、

$$0 = \frac{\partial L}{\partial q} = \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}} \text{となり, } q \text{に共役な一般化運動量 } p = \frac{\partial L}{\partial \dot{q}} \text{が保存される。}$$

・時間が一様であれば、ラグランジアンは時間をあらわには含まないので

$$\frac{dL}{dt} = \frac{\partial L}{\partial q} \dot{q} + \frac{\partial L}{\partial \dot{q}} \ddot{q} = \dot{p}\dot{q} + p\ddot{q} = \frac{d}{dt}(p\dot{q}) \text{より, } \frac{d}{dt}(p\dot{q} - L) = 0 \text{となり, } p\dot{q} - L \text{が保存する。}$$

この保存量はエネルギーである。

・角運動量は空間反転に対して不変であるが、ネジは不変でない。また、この宇宙は、空間反転に対して対称でない事例（ π 中間子の崩壊など）が存在する。

2. 三次元空間内で運動する二つの粒子の座標と質量を $\vec{x}_1, m_1, \vec{x}_2, m_2$ とし、それぞれの粒子のポテンシャルエネルギーを $U_1(\vec{x}) = \frac{m_1}{|\vec{x}|}, U_2(\vec{x}) = \frac{m_2}{|\vec{x}|}$ とするとき、デカルト座標を用いてラグランジアンと Euler-Lagrange 方程式を書け。

$$L = \frac{m_1}{2} |\dot{\vec{x}}_1|^2 + \frac{m_2}{2} |\dot{\vec{x}}_2|^2 - \frac{m_1}{|\vec{x}_1|} - \frac{m_2}{|\vec{x}_2|}, \quad \frac{m_1 \dot{\vec{x}}_1}{|\vec{x}_1|^3} - m_1 \ddot{\vec{x}}_1 = 0, \quad \frac{m_2 \dot{\vec{x}}_2}{|\vec{x}_2|^3} - m_2 \ddot{\vec{x}}_2 = 0$$

3. 二次元平面内を運動する質量 m の二つの粒子の座標を $\vec{x}_1 = (r_1 \cos \theta_1, r_1 \sin \theta_1), \vec{x}_2 = (r_2 \cos \theta_2, r_2 \sin \theta_2)$ とし、二つの粒子のポテンシャルエネルギーが $U = \frac{1}{2} k |\vec{x}_1 - \vec{x}_2|^2$ で与えられるとき、各座標に共役な運動量を求めた後、ハミルトニアンと正準方程式を、極座標を用いて書け。

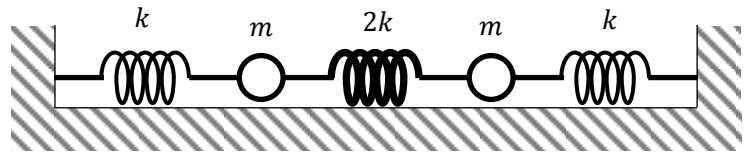
$$\text{まず, } L = \frac{m}{2} (\dot{r}_1^2 + r_1^2 \dot{\theta}_1^2 + \dot{r}_2^2 + r_2^2 \dot{\theta}_2^2) - \frac{1}{2} k |\vec{x}_1 - \vec{x}_2|^2 \text{より, } p_{r_1} = \frac{\partial L}{\partial \dot{r}_1} = m \dot{r}_1, \quad p_{\theta_1} = \frac{\partial L}{\partial \dot{\theta}_1} = m r_1^2 \dot{\theta}_1 \text{ などを用いて,}$$

$$\begin{aligned} \mathcal{H} &= \frac{1}{2m} \left(p_{r_1}^2 + p_{r_2}^2 + \frac{p_{\theta_1}^2}{r_1^2} + \frac{p_{\theta_2}^2}{r_2^2} \right) + \frac{1}{2} k (r_1 \cos \theta_1 - r_2 \cos \theta_2)^2 + \frac{1}{2} k (r_1 \sin \theta_1 - r_2 \sin \theta_2)^2 \\ &= \frac{1}{2m} \left(p_{r_1}^2 + p_{r_2}^2 + \frac{p_{\theta_1}^2}{r_1^2} + \frac{p_{\theta_2}^2}{r_2^2} \right) + \frac{k}{2} (r_1^2 + r_2^2 - 2r_1 r_2 \cos(\theta_1 - \theta_2)) \end{aligned}$$

正準方程式は, $\dot{p}_{r_1} = -\frac{\partial \mathcal{H}}{\partial r_1} = \frac{p_{\theta_1}^2}{mr_1^3} - kr_1 - 2kr_2 \cos(\theta_1 - \theta_2)$, $\dot{r}_1 = \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial p_{r_1}} = \frac{p_{r_1}}{m}$

及び, $\dot{p}_{\theta_1} = -\frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \theta_1} = +2kr_1r_2 \sin(\theta_1 - \theta_2)$, $\dot{\theta}_1 = \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial p_{\theta_1}} = \frac{p_{\theta_1}}{mr_1^2}$ など。

4. 右図のようにバネでつながれた質量を m の二つの粒子の一次元運動を調べよ。



$L = \frac{m}{2}\dot{x}_1^2 + \frac{m}{2}\dot{x}_2^2 - \frac{k}{2}x_1^2 - \frac{2k}{2}(x_1 - x_2)^2 - \frac{k}{2}x_2^2$ より, 運動方程式は,

$$-kx_1 - 2k(x_1 - x_2) - m_1\ddot{x}_1 = 0 \quad \text{及び} \quad 2k(x_1 - x_2) - kx_2 - m_2\ddot{x}_2 = 0$$

よって, $\frac{d^2}{dt^2} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \frac{k}{m} \begin{pmatrix} -3 & 2 \\ 2 & -3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$ となり, 行列の固有値は $(-3 - \lambda)^2 - 4 = 0$

よって, $\lambda_{\pm} = \pm 2 - 3 = -1, -5$ を得る (確かにどちらも負符号)。

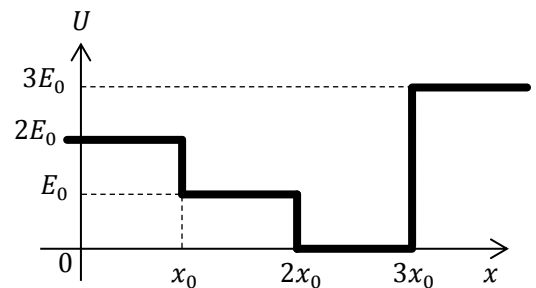
固有ベクトルは $\begin{pmatrix} -3 & 2 \\ 2 & -3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} = \lambda_{\pm} \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ より, $-3a + 2b = \lambda_{\pm} a$ となり,

$b = \frac{(\lambda_{\pm} + 3)}{2} a = \frac{\pm 2}{2} a = \pm a$ であるので, 規格化

して $C = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$ が基準座標。

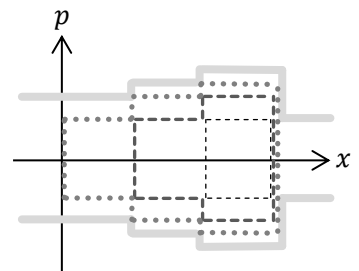
以上より, 基準振動数は $\omega_{\pm} = \sqrt{k/m}, \sqrt{5k/m}$,

基準座標は, $\frac{x_1 + x_2}{\sqrt{2}}$ 及び $\frac{x_1 - x_2}{\sqrt{2}}$ 。

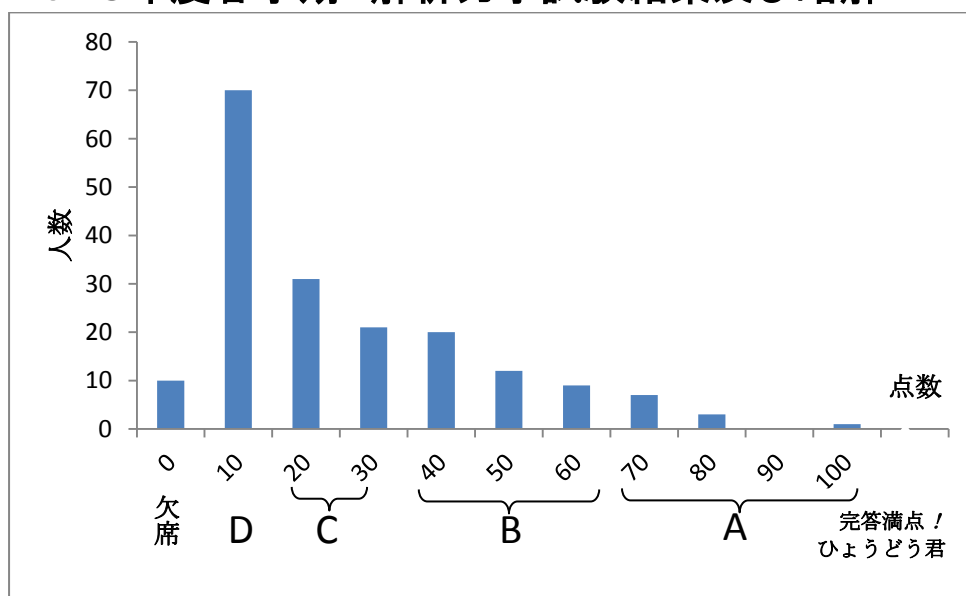


5. 右図のようなポテンシャル中を一次元運動する粒子について, 全エネルギーが $E/E_0 = 0.5, 1.5, 2.5, 3.5$ の場合について位相空間 (x, p) でどのような軌跡を描くか示せ。

E の値の順番に, ----- - - - - - ———— の線で示す。



2013年度春学期 解析力学試験結果及び略解



【講評】

問1. 空間と時間の対称性について何でも良いから熱く語れ！ という問題ではありません。

(まるで中学校の作文のように熱く語った回答が多かったです)

問2. 「ベクトル＝スカラー」という、とてつもなく恥ずかしい式を書いた人が大勢います。

念のため、 $\frac{\partial}{\partial \vec{x}_1} \left(\frac{m}{|\vec{x}_1|} \right) = \nabla \left(\frac{m}{|\vec{x}_1|} \right) = \frac{-m\vec{x}_1}{|\vec{x}_1|^3}$ はベクトルです。

問3. 三次元の位置を表す変数 \vec{x}_1 が、 $\vec{x}_1 = (x_1, y_1, z_1)$ という単純なことに全く気づいていない人がとても多い。

問4. 二次元行列の対角化が出来ない人が大勢いました。

理工系で最も有用な数学は、フーリエ変換(級数)と、対角化です。

問5. 水平面を走る質点は、等速直線運動します。そして、ポテンシャルが全エネルギーよりも大きな領域には質点は行けません。どちらも中学校の理科のレベルの話です。

※諸般の事情(某卒研生に泣きつかれた)により、上の棒グラフのような評点になりました。おかげで、来年から心機一転、量子力学(特にスピン)と統計力学をもっと取り入れた講義にすることが出来そうです。